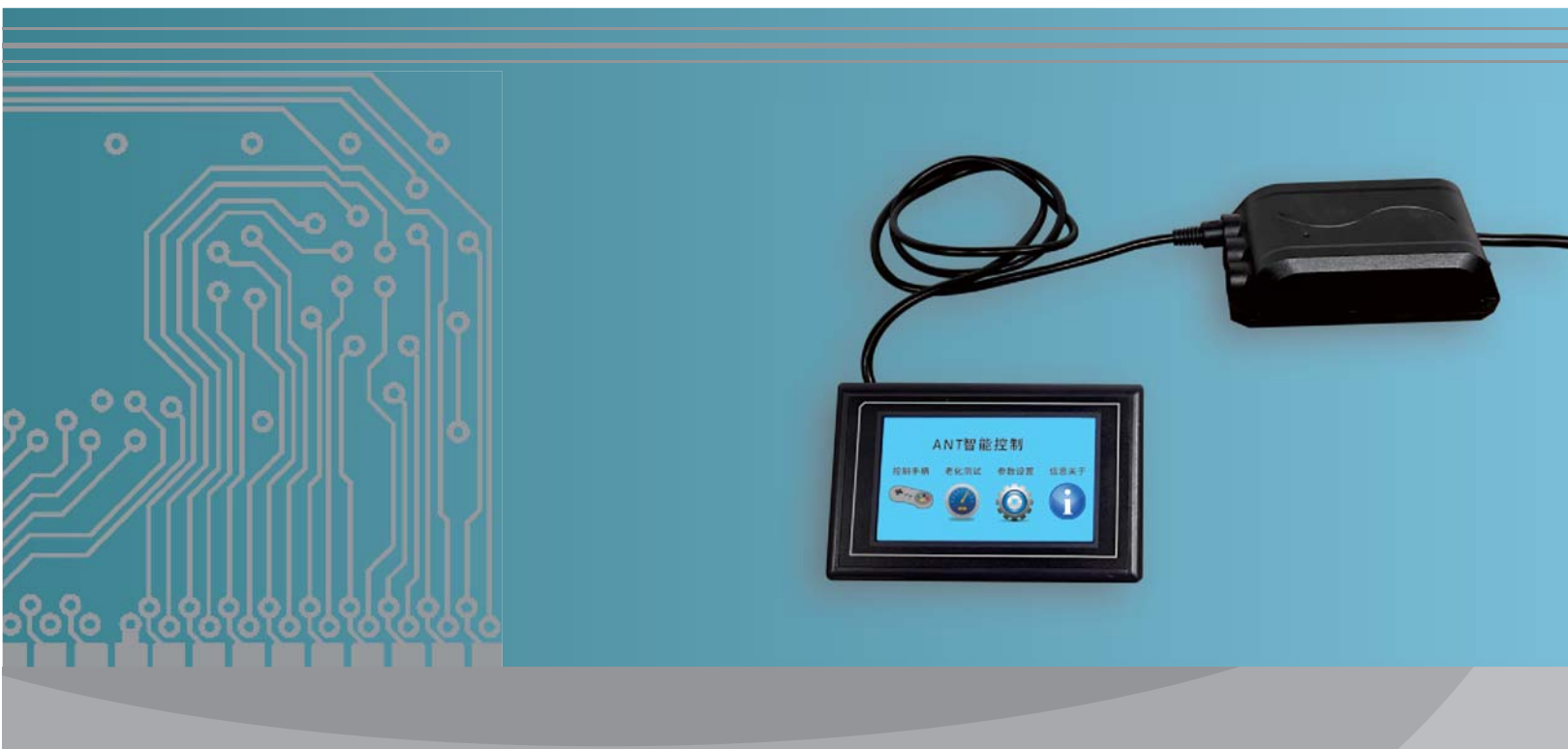




卡迪特房车电动升顶系统调试说明书

所需工具：卡迪特编程小电脑一台



！ 请注意

由于升降机构的推杆的电流和车顶重量有关，所以在设置参数的时候，请保持车顶重量是最终的状态。
如果设置好参数之后，还需要在车顶上加装其他电器，请在加装好之后按照步骤重新设置参数。

仅限工厂使用

www.antuatorlinear.com

1.设置电机上升过流

1.1 将小电脑与控制器连接，并进入寿命测试页面。

执行次数	893	占空比3	0	老化测试	
倾斜角度	0	占空比4	0	电压	11906
通道1脉冲	500434	通道1电流	0	电流	0
通道2脉冲	500415	通道2电流	0	NoERR	
通道3脉冲	500000	通道3电流	0		
通道4脉冲	500000	通道4电流	0	Start STOP	
通道偏差	19	当前速度	0.0		
占空比1	0	霍尔频率	0		
占空比2	0	等待时间	10		

1.2 使用遥控器或者翘板开关使车顶上升。

1.3 在车顶上升过程中观察寿命测试页面中通道1电流和通道2电流的数值，并将出现的最大数值记录下来(如果是四根推杆，请同时观察通道1电流、通道2电流、通道3电流和通道4电流的数值，并将出现的最大数值记录下来。)

执行次数	893	占空比3	0	老化测试	
倾斜角度	0	占空比4	0	电压	11906
通道1脉冲	500434	通道1电流	0	电流	0
通道2脉冲	500415	通道2电流	0	NoERR	
通道3脉冲	500000	通道3电流	0		
通道4脉冲	500000	通道4电流	0	Start STOP	
通道偏差	19	当前速度	0.0		
占空比1	0	霍尔频率	0		
占空比2	0	等待时间	10		

1.4 进入参数设置4页面，找到电机上升过流选项，将步骤1.3记录下来的最大数值加2000之后，输入到电机上升过流选项中。

参数设置 4				
跳变电流K	0	热保护使能	0	← →
跳变电流D	0	冷却时间S	0	
电源过流mA	25000	热保护距离	0	
上升电流mA	15000	保存时间S	0	
下降电流mA	15000			
复位电流mA	07000			

(请注意，如果升降系统的执行器为ANT-38，电机上升过流的最大值应为4500,不能超过4500;如果升降的执行器为ANT-52，电机上升过流的最大值应为10000,不能超过10000)。

2.设置电机下降过流

2.1 将小电脑与控制器连接，并进入寿命测试页面。

执行次数	893	占空比3	0	老化 测试	
倾斜角度	0	占空比4	0		
通道1脉冲	500434	通道1电流	0	电压	11906
通道2脉冲	500415	通道2电流	0	电流	0
通道3脉冲	500000	通道3电流	0	NoERR	
通道4脉冲	500000	通道4电流	0		
通道偏差	19	当前速度	0.0	 	
占空比1	0	霍尔频率	0		
占空比2	0	等待时间	10		

2.2 使用遥控器或者翘板开关使车顶下降。

2.3 在车顶下降过程中观察寿命测试页面中通道1电流和通道2电流的数值，并将出现的最大数值记录下来(如果是四根推杆，请同时观察通道1电流、通道2电流、通道3电流和通道4电流的数值，并将出现的最大数值记录下来。)

执行次数	893	占空比3	0	老化 测试	
倾斜角度	0	占空比4	0		
通道1脉冲	500434	通道1电流	0	电压	11906
通道2脉冲	500415	通道2电流	0	电流	0
通道3脉冲	500000	通道3电流	0	NoERR	
通道4脉冲	500000	通道4电流	0		
通道偏差	19	当前速度	0.0	 	
占空比1	0	霍尔频率	0		
占空比2	0	等待时间	10		

2.4 进入参数设置4页面，找到电机下降过流选项，将步骤2.3记录下来的最大数值加2000之后，输入到电机下降过流选项中。

参数设置 4				
跳变电流K	0	热保护使能	0	
跳变电流D	0	冷却时间S	0	
电源过流mA	25000	热保护距离	0	
上升电流mA	15000	保存时间S	0	
下降电流mA	15000			 
复位电流mA	07000			

(请注意，如果升降系统的执行器为ANT-38，电机上升过流的最大值应为4500,不能超过4500;如果升降的执行器为ANT-52，电机上升过流的最大值应为10000,不能超过10000)。

3.设置电源过流

将小电脑与控制器连接，并进入参数设置4页面，将设置好的电机上升过流的数值乘以2，然后将得到的数值输入到电源过流选项中(如果是四根推杆，将设置好的电机上升过流的数值乘以4，然后将得到的数值输入到电源过流选项中)。



跳变电流K	0	热保护使能	0
跳变电流D	0	冷却时间S	0
电源过流mA	25000	热保护距离	0
上升电流mA	15000	保存时间S	0
下降电流mA	15000		
复位电流mA	07000		

(请注意，如果升降系统的执行器为ANT-38,同时整套升降系统包含两个ANT-38,电源过流的最大值应为9000,不能超过9000; 如果升降系统的执行器为ANT-38,同时整套升降系统包含四个ANT-38,电源过流的最大值应为18000,不能超过18000 ; 如果升降的执行器为ANT-52,同时整套升降系统包含两个ANT-52,电源过流的最大值应为 20000, 不能超过 20000; 如果升降的执行器为ANT-52,同时整套升降系统包含四个ANT-52, 电源过流的最大值应为40000,不能超过40000)。

4.设置复位电流

将小电脑与控制器连接，并进入参数设置4页面，将设置好的电机下降过流的数值输入到电源过流选项中。



跳变电流K	0	热保护使能	0
跳变电流D	0	冷却时间S	0
电源过流mA	25000	热保护距离	0
上升电流mA	15000	保存时间S	0
下降电流mA	15000		
复位电流mA	07000		

(请注意，如果升降系统的执行器为ANT-38, 复位电流的最大值应为4500,不能超过4500;如果升降的执行器为ANT-52, 电机下降过流的最大值应为10000 ,不能超过10000)。

5.设置上升限位

5.1 将小电脑与控制器连接，并进入控制手柄页面。

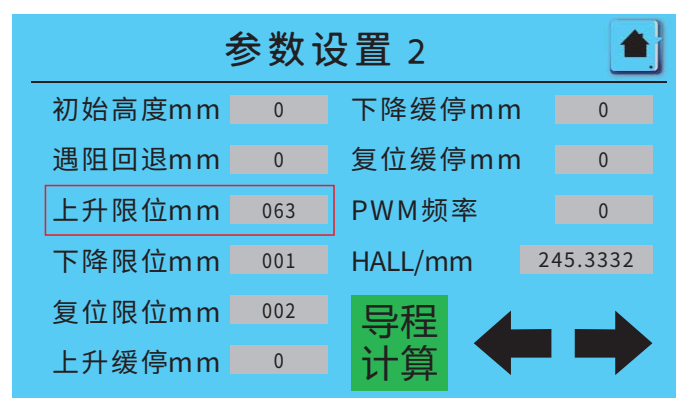


5.2 使用遥控器或者翘板开关将车顶上升到您想要的高度。

5.3 观察控制手柄页面中推杆行程选项显示的数值，并记录下来。



5.4 进入小电脑参数设置2页面，找到上升限位选项，将步骤5.3记录下来的数值乘以 10 之后得到的数值输入到上升限位选项。



6.设置下降限位

6.1 将小电脑与控制器连接，并进入控制手柄页面。

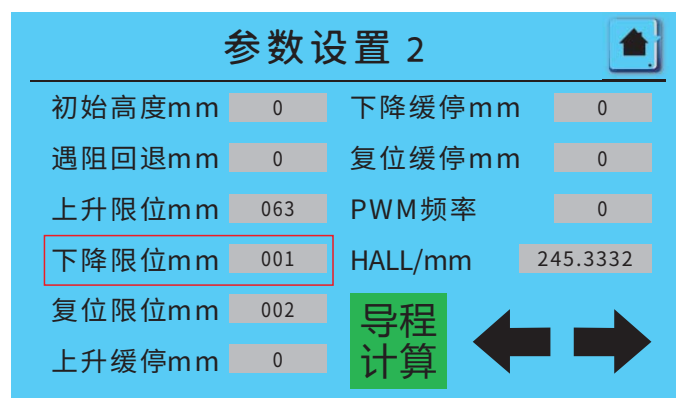


6.2 使用遥控器或者翘板开关将车顶下降到您想要的高度。

6.3 观察控制手柄页面中推杆行程选项显示的数值，并记录下来。



6.4 进入小电脑参数设置2页面，找到下降限位选项，将步骤6.3记录下来的数值乘以 10 之后得到的数值输入到下降限位选项。



(请注意，下降限位的最小值应为 2，如果您想设置小于2的数值，请联系安迪特寻求帮助，谢谢)。

CARTUATOR 卡迪特



地址：上海市浦东新区金皖路199号A栋604室

网址：www.antuatorlinear.com

电话：021-58999803

传真：021-58992839

E-mail：info@sito-motor.com



官网二维码